

# Mev 2

Mev è una telecamera mobile, montata su un veicolo di controllo, che rileva le targhe della autovetture parcheggiate a bordo strada.

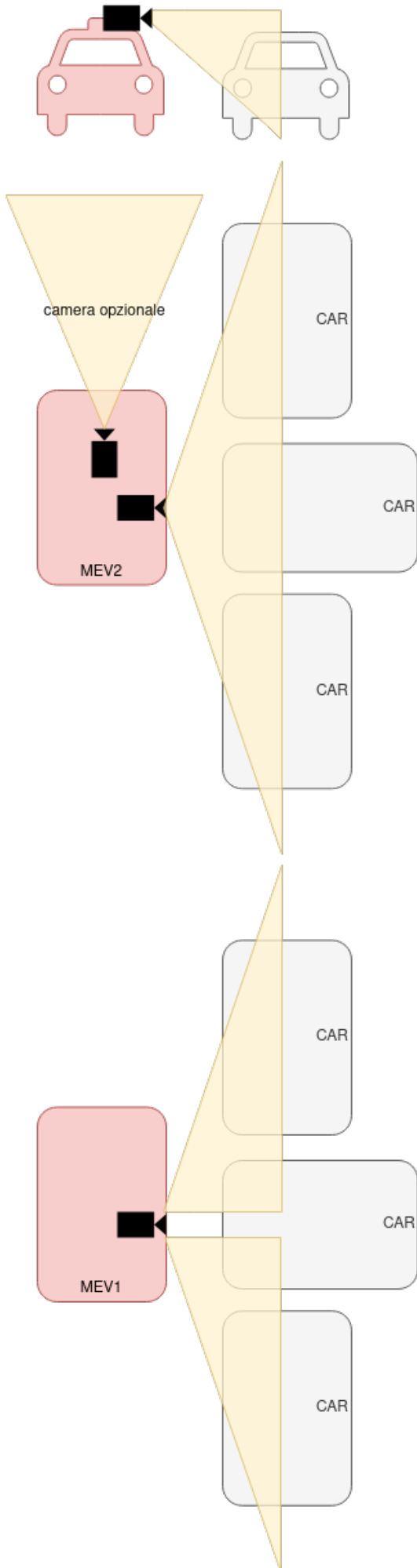
Mev1 (attuale progetto):

- piattaforma [Jetson AGX Xavier](#)
- camere a colori con interfaccia USB3, 2 per lato vettura:
  - [acA2040-55uc - Basler ace](#):
    - C mount
    - 2048 px x 1536 px
    - lente 5MP 6MM F2.0 1/1.8"

Mev2 (il nuovo progetto):

- carrier board
  - ornx
- camere con interfaccia MIPI Camera Serial Interface 2 (**MIPI CSI-2**)
- riconoscimento fino a un massimo di 50Km/h, quindi una frame rate di **almeno 30 fps**
- camere in bianco e nero sensibili all'infrarosso (**NIR**)
- illuminatore IR per il funzionamento notturno (opzionale)
- una camera sola per lato:
  - global shutter
  - horizontal FOV (field of view) di **130-170** gradi
  - risoluzione orizzontale di **almeno 3000px**
- camera aggiuntiva per oggetti lontani (opzionale)
- <https://www.baslerweb.com/en/products/cameras/area-scan-cameras/dart/daa4200-30mci-s-mount/>
- camera CSI con cavo FCC (flex) da 15 pin





From:

<https://wiki.csgalileo.org/> - **Galileo Labs**

Permanent link:

<https://wiki.csgalileo.org/projects/giano/mev2?rev=1676982618>

Last update: **2023/02/21 13:30**

